Национальный исследовательский Томский государственный университет

МАТЕМАТИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ И ЧИСЛЕННЫЙ МЕТОД ДЛЯ РАСЧЕТА ТЕЧЕНИЯ В РУСЛЕ РЕКИ

Старченко А. В., Чуруксаева В. В.

Актуальность работы

Знание структуры течения реки необходимо для:

- построения качественного прогноза появления и размеров локальных зон весеннего затопления при загромождении льдинами речного русла;
- оценки возможной вариации рельефа дна, что важно для речного судоходства и определения зон безопасного отдыха;
- предсказания характера распространения примеси, попадающей в речной поток.

Использование методов математического моделирования позволяет избежать экономических и технологических трудностей, с которыми сопряжено экспериментальное исследование водоемов.



Дноуглубительные работы

Наводнение во время ледохода



Сброс сточных вод



Цель работы:

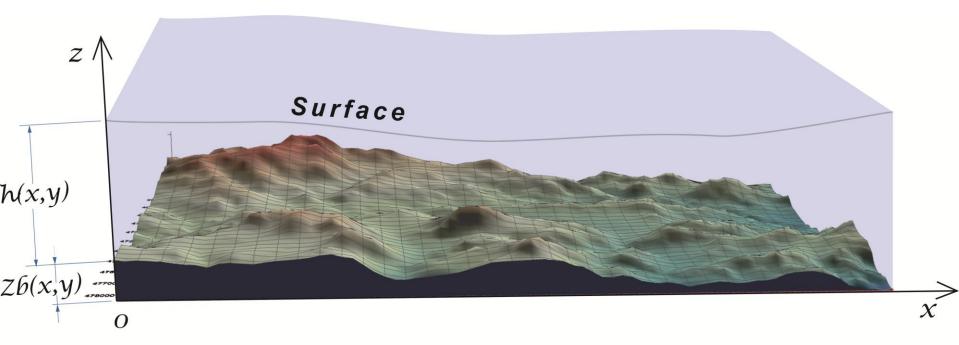
численное исследование турбулентного течения и распространения примеси в речном потоке.

Для достижения цели в рамках представляемой работы решены следующие задачи:

- □ Построена математическая модель течения в русле реки
- Построены конечно-объемные аппроксимации уравнений модели
- Разработан численный метод решения дискретных уравнений
- Метода протестирован для условий, приближенных к условиям течения в реке

Рассматривается турбулентное течение (Re=100000) воды в канале с нерегулярным дном. Начальная концентрация примеси в потоке принимается равной 0.

Требуется найти поле скоростей течения, глубину и распределение примеси в потоке.



Математическая модель руслового течения реки

В основу исследования положена двумерная нестационарная модель на основе уравнений мелкой воды

$$\frac{\partial h}{\partial t} + \frac{\partial (h\overline{u})}{\partial x} + \frac{\partial (h\overline{v})}{\partial y} = 0,$$

$$\frac{\partial (h\overline{u})}{\partial t} + \frac{\partial (h\overline{u}^2)}{\partial x} + \frac{\partial (h\overline{u}\overline{v})}{\partial y} = -gh\frac{\partial (z_b + h)}{\partial x} + \frac{1}{\rho}\frac{\partial (h\overline{\tau}_{xx})}{\partial x} + \frac{\partial (h\overline{\tau}_{xx})}{\partial x} + \frac{\partial (h\overline{v}^2)}{\partial x} + \frac{\partial (h\overline{v})}{\partial y} = -gh\frac{\partial (z_b + h)}{\partial x} (\tau_{xx})_s - \frac{1}{\rho}\frac{\partial (z_b + h)}{\partial y} (\tau_{xy})_s, z_b(x, y) - penbed \partial ha;$$

$$\frac{\partial (h\overline{v})}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{u})}{\partial x} + \frac{\partial (h\overline{v}^2)}{\partial y} = -gh\frac{\partial (z_b + h)}{\partial x} (\tau_{xx})_s - \frac{1}{\rho}\frac{\partial (h\overline{\tau}_{yx})}{\partial x} + \frac{\partial (h\overline{\tau}_{yx})}{\partial y} (\tau_{xy})_s, z_b(x, y) - penbed \partial ha;$$

$$\frac{\partial (h\overline{v})}{\partial t} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{u})}{\partial x} + \frac{\partial (h\overline{v}^2)}{\partial y} = -gh\frac{\partial (z_b + h)}{\partial y} + \frac{1}{\rho}\frac{\partial (h\overline{\tau}_{yx})}{\partial x} + \frac{\overline{\tau}_{xx}, \overline{\tau}_{xy}, \overline{\tau}_{yx}, \overline{\tau}_{yy} - ocpedhehhbe}$$

$$\frac{\partial (h\overline{v})}{\partial t} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{u})}{\partial x} + \frac{\partial (h\overline{v}^2)}{\partial y} = -gh\frac{\partial (z_b + h)}{\partial y} + \frac{1}{\rho}\frac{\partial (h\overline{\tau}_{yx})}{\partial x} + \frac{\overline{\tau}_{xx}, \overline{\tau}_{xy}, \overline{\tau}_{yy}, \overline{\tau}_{yy} - ocpedhehhbe}$$

$$\frac{\partial (h\overline{v})}{\partial t} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{u})}{\partial x} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial y} - \frac{1}{\rho}\frac{\partial (z_b + h)}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline{v}_{xx})}{\partial y} + \frac{\overline{\tau}_{xy}, \overline{\tau}_{yy}, \overline{\tau}_{yy} - ocpedhehhbe}$$

$$\frac{\partial (h\overline{v})}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial x} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial y} - \frac{\partial (z_b + h)}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial x} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial y} - \frac{\partial (z_b + h)}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial y} - \frac{\partial (z_b + h)}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial y} - \frac{\partial (z_b + h)}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial y} - \frac{\partial (z_b + h)}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline{v}\overline{v})}{\partial y} + \frac{\partial (h\overline$$

7

Гипотеза Буссинеска и замыкание модели

$$\frac{1}{\rho}\overline{\tau}_{ij} = \overline{v} \left(\frac{\partial \overline{u}_i}{\partial x_j} + \frac{\partial \overline{u}_j}{\partial x_i} \right) - \frac{2}{3}\overline{k}\,\delta_{ij}$$

Уравнение переноса кинетической энергии турбулентности

$$\frac{\partial \left(h\overline{k}\right)}{\partial t} + \frac{\partial \left(h\overline{k}\right)}{\partial x} + \frac{\partial \left(h\overline{k}\right)}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial x} \left(h\frac{\overline{v_t}}{\sigma_k}\frac{\partial \overline{k}}{\partial x}\right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(h\frac{\overline{v_t}}{\sigma_k}\frac{\partial \overline{k}}{\partial y}\right) + \left(P_h + P_{kv} - \overline{\varepsilon}\right)h$$

Уравнение переноса диссипации кинетической энергии

$$\frac{\partial \left(h\overline{\varepsilon}\right)}{\partial t} + \frac{\partial \left(h\overline{\varepsilon}\,\overline{u}\right)}{\partial x} + \frac{\partial \left(h\overline{\varepsilon}\,\overline{v}\right)}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial x} \left(h\frac{\overline{v}_{t}}{\sigma_{\varepsilon}}\frac{\partial\overline{\varepsilon}}{\partial x}\right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(h\frac{\overline{v}_{t}}{\sigma_{\varepsilon}}\frac{\partial\overline{\varepsilon}}{\partial y}\right) + \left(c_{1}\frac{\overline{\varepsilon}}{\overline{k}}P_{h} + P_{\varepsilon v} - c_{2}\frac{\overline{\varepsilon}^{2}}{\overline{k}}\right) h$$

Турбулентная вязкость $\bar{v}_{t} = c_{\mu} \frac{\bar{k}^{2}}{\bar{\varepsilon}}$

Параметры и константы модели σ_{ε} = 1.3; σ_{k} = 1.0; c_{1} = 1.44; c_{2} = 1.92; c_{μ} = 0.09; c_{Γ} = 0.135;

$$P_{h} = v_{t} \left[2 \left(\frac{\partial \overline{u}}{\partial x} \right)^{2} + 2 \left(\frac{\partial \overline{v}}{\partial y} \right)^{2} + \left(\frac{\partial \overline{u}}{\partial y} + \frac{\partial \overline{v}}{\partial x} \right)^{2} \right] \qquad P_{kv} = c_{k} \frac{v_{*}^{3}}{h}; P_{\varepsilon v} = c_{\varepsilon} \frac{v_{*}^{4}}{h}; c_{k} = \frac{1}{\sqrt{c_{f}}}; c_{\varepsilon} = 3.6 \frac{c_{2}}{c_{f}^{\frac{3}{4}}} \sqrt{c_{\mu}}; \overline{\Gamma}_{t} = c_{\Gamma} v_{*} h.$$

Уравнение концентрации примеси

8

$$\frac{\partial(h\overline{c})}{\partial t} + \frac{\partial(h\overline{u}\ \overline{c})}{\partial x} + \frac{\partial(h\overline{v}\ \overline{c})}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial x} \left(h\overline{\Gamma}_t \frac{\partial \overline{c}}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(h\overline{\Gamma}_t \frac{\partial \overline{c}}{\partial y} \right),$$

 $\overline{\Gamma}_{t}$ – коэффициент турбулентной диффузии.

Аппроксимация конвективных слагаемых

Cxema MLU

$$(u\Phi)_{w} = \begin{cases} (u)_{w} \left[\Phi_{W} + \frac{1}{2} S_{w} \delta x \right], & u_{w} > 0; \\ (u)_{w} \left[\Phi_{P} - \frac{1}{2} S_{w} \delta x \right], & u_{w} \leq 0; \end{cases}$$

$$(u\Phi)_{w} = \begin{cases} (u)_{w} \left[-\frac{1}{6} (\Phi_{W} + \Phi_{P}) + \frac{1}{3} \Phi_{E} \right], & u_{w} > 0; \\ (u)_{w} \left[\frac{1}{6} (\Phi_{EE} + \Phi_{P}) + \frac{1}{3} \Phi_{P} \right], & u_{w} \leq 0. \end{cases}$$

 $S_w = \min \operatorname{mod}[(a+b)/2, 2\min \operatorname{mod}[a,b]]$

-пределльное значение между

наклонами a, b:

$$a = \frac{\Phi_P - \Phi_W}{\delta x}; b = \begin{cases} \frac{\Phi_W - \Phi_{WW}}{\delta x}, u_w > 0, \\ \frac{\Phi_P - \Phi_W}{\delta x}, u_w \leq 0. \end{cases}$$

Cxema MUSCL

$$\mathbf{v}_{w} = \begin{cases}
\left(u\right)_{w} \left[-\frac{1}{6}(\Phi_{w} + \Phi_{p}) + \frac{1}{3}\Phi_{E}\right], & u_{w} > 0; \\
\left(u\right)_{w} \left[\frac{1}{6}(\Phi_{EE} + \Phi_{p}) + \frac{1}{3}\Phi_{p}\right], & u_{w} \leq 0.
\end{cases}$$

Алгоритм совместного решения уравнений неразрывности и движения

 h_{p}^{0} – значение величины на предыдущем шаге по времени; u_{e}^{i} – значение величины на предыдущей итерации; $\{u^*\}, \{v^*\}$ – приближенное значение компонент скорости; $u' = u_e - u_e^* \quad \Big]$

$$\left. egin{align*} u - u_e & u_e \ v' = v_n - v_n^* \ h_P^{\ \prime} = h_P - h_P^i \ \end{array}
ight.
ight.$$

Алгоритм совместного решения уравнений неразрывности и движения

На каждом шаге по времени:

* 1. Задаем
$$\{u^i\} = \{u^0\}, \ \{v^i\} = \{v^0\}, \ \{h^i\} = \{h^0\}.$$

* 2. Записав разностную схему в общем виде

$$a_e^u u_e^* = \sum_{nb} a_{nb}^u u_{nb} + d_e^u \left(h_E^i - h_P^i \right) + b_e^u; \quad (1)$$

$$a_n^{\nu} v_n^{*} = \sum_{nb} a_{nb}^{\nu} v_{nb} + d_n^{\nu} \left(h_N^i - h_P^i \right) + b_n^{\nu}. \quad (2)$$

решаем (1), (2) методом нижней релаксации и находим $\{u^*\}, \{v^*\}.$

* 3. Подставляя в (1), (2) значения $\{u^*\}, \{v^*\}$

И вычитая из исходных находим формулы поправки для компонент скорости

$$a_e^u u_e' = \sum_{nb} a_{nb}^u u_{nb}' + d_e^u \left(h_E' - h_P' \right);$$
 (3)

$$a_{n}^{\nu}v_{n}' = \sum_{nb} a_{nb}^{\nu}v_{nb}' + d_{n}^{\nu}\left(h_{N}' - h_{P}'\right). \tag{4}$$

Пренебрегая слагаемыми с суммой, согласно идее С. Патанкара, получаем окончательно

$$u_{e} = u_{e}^{*} + d_{e}^{u} / a_{e}^{u} \left(h_{E}^{'} - h_{P}^{'} \right); \tag{6}$$

$$v_n = v_n^* + d_n^v / a_n^v \left(h_N' - h_P' \right). \tag{7}$$

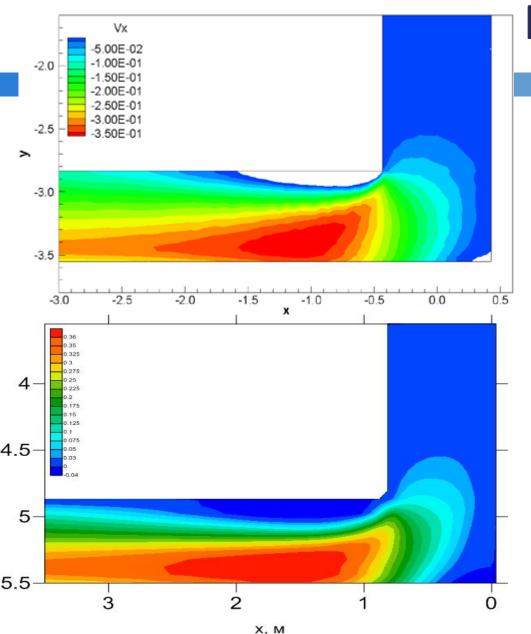
13

$$\frac{h_{P}^{i} - h_{P}^{0}}{\tau} + \frac{h_{e}^{i}}{\delta x} \left(u_{e}^{*} + \frac{d_{e}^{u}}{a_{e}^{u}} \left(h_{E}^{'} - h_{P}^{'} \right) \right) - \frac{h_{w}^{i}}{\delta x} \left(u_{w}^{*} + \frac{d_{w}^{u}}{a_{w}^{u}} \left(h_{P}^{'} - h_{W}^{'} \right) \right) + \frac{h_{s}^{i}}{\delta y} \left(v_{n}^{*} + \frac{d_{n}^{v}}{a_{n}^{v}} \left(h_{N}^{'} - h_{P}^{'} \right) \right) + \frac{h_{s}^{i}}{\delta y} \left(v_{s}^{*} + \frac{d_{n}^{v}}{a_{n}^{v}} \left(h_{P}^{'} - h_{S}^{'} \right) \right) = 0;$$

и решив методом верхней релаксации полученное уравнение, находим $\left\{h'\right\}$.

- * 5. Корректируем компоненты скорости по (6), (7) и h по
- $h^i = h^i + h^\prime.$ * 6. Если значение $\left\| h^\prime
 ight\|$ велико, то присваиваем $u^i = u, \ v^i = v$

и переходим к шагу 2.



Распределение $\it U$

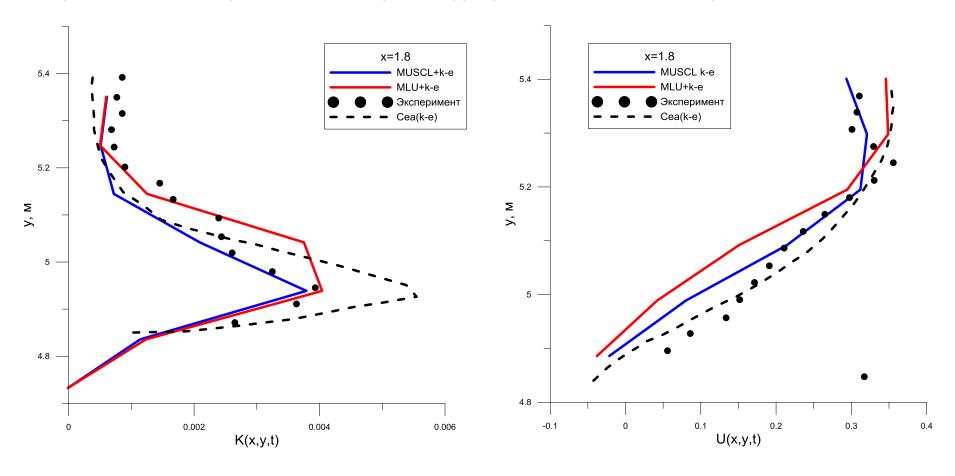
Расчет течения в канале с поворотом под прямым углом.

Входной участок: ширина **0,86м** и ровное дно. Выходной участок: ширина **0,72м** и ровное дно. Сразу перед поворотом уровень дна понижается на **0,013м**.

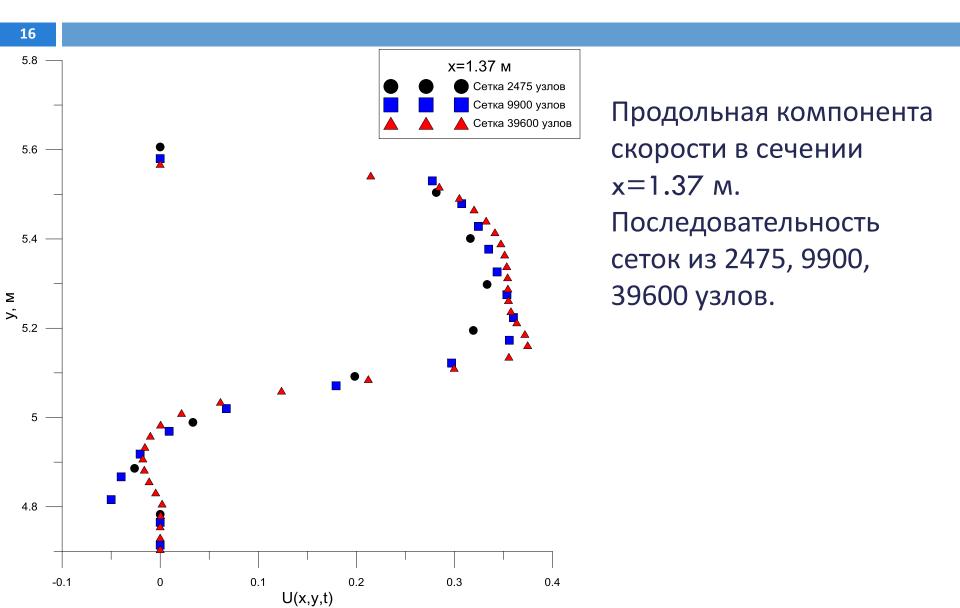
Средняя глубина воды **0,175м**, величина продольной компоненты скорости **0,2м/с.**

Течение в канале с поворотом

Распределение скорости $\overline{oldsymbol{u}}$ и энергии турбулентности $oldsymbol{k}$ по ширине канала



Сеточная сходимость решения



Боковое втекание с примесью в движущийся поток

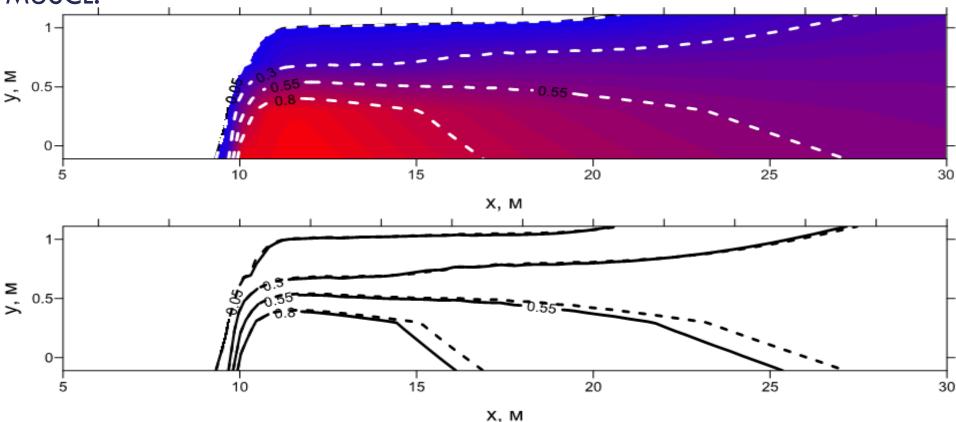
Ι.

Размеры расчетной области: 40м х 1м.

Отношение скорости притока к скорости течения в канале 0.5.

Концентрация примеси в притоке 0.1.

Сплошная линия - расчет по схеме MLU, пунктирная — расчет по схеме MUSCL.



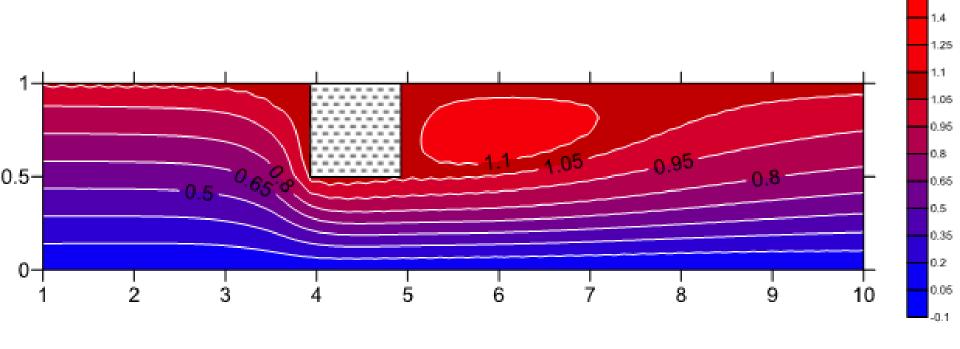
Течение в канале с препятствием

Размеры расчетной области: **24м х 1м**.

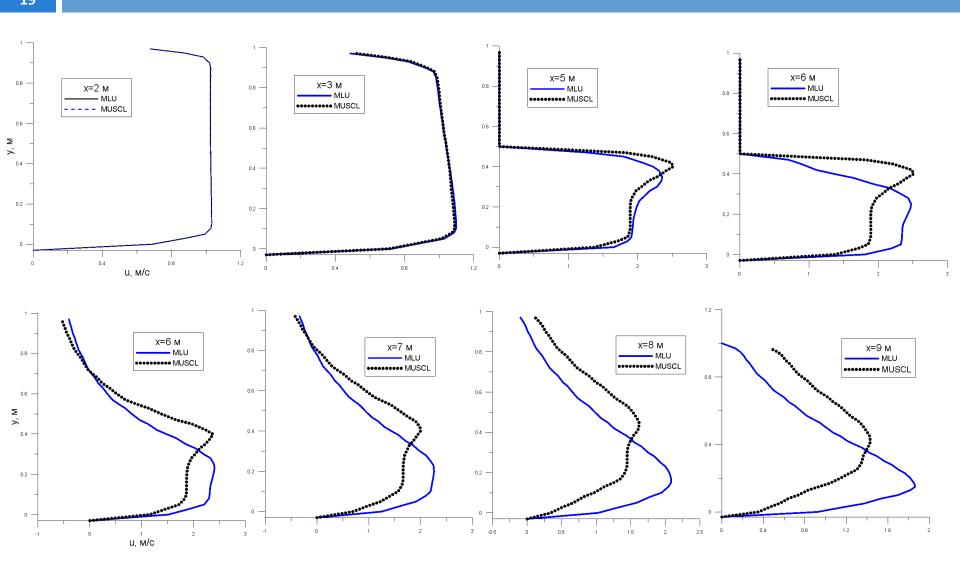
Соотношение ширины канала и ширины препятствия 0.5.

Скорость входного течения 1м/с.

 $Re \sim 10^5$







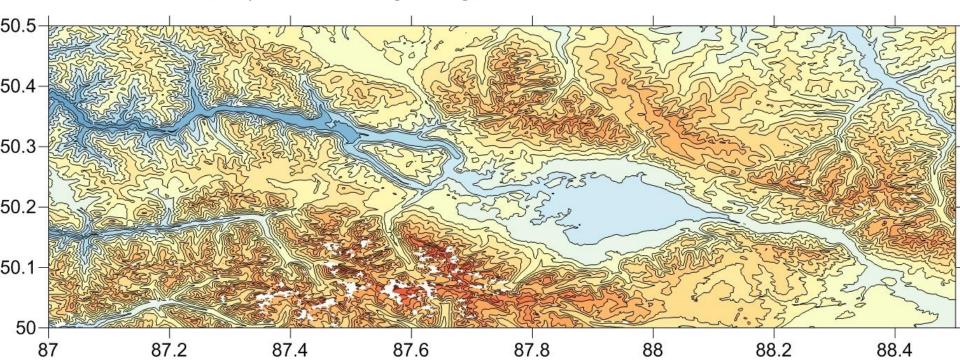
Выводы

- Тестирование показало, что решатель позволяет получить качественный расчет наиболее важных характеристик течения (размера рециркуляционной зоны, общего расхода воды и уровня турбулентности).
- Осредненные по глубине уравнения хорошо предсказывают появление и размеры циркуляционной зоны за поворотом канала, что представляет значительную трудность при использовании трехмерной модели.
- Схема MUSCLE, обладающая меньшей схемной диффузией, дает более аккуратные численное решение для кинетической энергии турбулентности и профили скорости в сечениях после поворота канала.
- Сравнение численного решения приведенных задач с данными измерений показывает, что осредненные по глубине уравнения корректно воспроизводят основные образцы течения и могут быть использования для моделирования речного потока.
- Указанные достоинства показывают, что приближение мелкой воды является предпочтительным для расчета природных течений, где вычислительная стоимость решения трехмерных уравнений слишком высока.

Дальнейшие направления исследования

Моделирование движения воды в Курайской котловине в процессе опорожнения озер Чуйское и Курайское вниз по Курайской котловине.

Исходные данные: цифровая модель рельефа моделью рельефа, полученной по данным космического зондирования земной поверхности (SRTM матрицы) с разрешением 93 м с севера на юг и 60 м с запада на восток (http://srtm.csi.cgiar.org).



Литература

- Cea L., Puertas J., and Vazquez-Cendon M.E. Depth averaged modelling of turbulent shallow water flow with wet-dry fonts // Archives of computational methods in engineering. September 2007. Vol. 14. No. 3. pp. 303-341.
- Kang S., Sotiropoulos F. Numerical modeling of 3D turbulent free surface flow in natural waterways // Advances in Water Resources. 2012. No. 40. pp. 23-36.
- Роди [11] В. Модели турбулентности окружающей среды // In: Методы расчета турбулентных течений. Москва: Мир, 1984. с. 276-278.
- Yu L., Zhu S.P. Numerical Simulation of Discharged Waste Heat and Contaminants into the South Estuary of the Yangtze River // Mathematical and computer modelling. 1993. Vol. 18. No. 12. pp. 107-123.
- Uijttewaal W.S.J. Hydrodynamics of shallow flows: application to rivers // Journal of Hydraulic Research. 2014. Vol. 52. No. 2. pp. 157-172.

Томский государственный университет, механико-математический факультет, лаборатория вычислительной геофизики.

Старченко Александр Васильевич, д. ф.-м. н., профессор. Декан ММФ ТГУ. starch@math.tsu.ru

Чуруксаева Владислава Васильевна, аспирант ММФ ТГУ. chu.vv@mail.ru

СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ

Работа выполнена в рамках государственного задания Минобрнауки РФ № 5.628.2014/К.